

# Algorithmen und Datenstrukturen

## Quicksort

Dominik S. Kaaser

19. März 2014

## Quicksort

Wiederholung

Einleitung

Verfahren

Korrektheit

Laufzeit

Varianten

## Quicksort

Wiederholung

Einleitung

Verfahren

Korrektheit

Laufzeit

Varianten

## Definition

Divide&Conquer (Teile&Eroberer) ist eine auf Rekursion beruhende Algorithmentechnik.

Ein Divide&Conquer-Algorithmus löst ein Problem in drei Schritten:

- Teile ein Problem in mehrere Unterprobleme.
- Löse jedes dieser Unterprobleme durch rekursive Lösung. (Basisfälle sind kleine Unterprobleme, die man lösen direkt kann)
- Kombiniere die Lösungen der Teilprobleme zu einer Gesamtlösung.

Quicksort

**Wiederholung**

Einleitung

Verfahren

Korrektheit

Laufzeit

Varianten

## Definition

Divide&Conquer (Teile&Eroberer) ist eine auf Rekursion beruhende Algorithmentechnik.

Ein Divide&Conquer-Algorithmus löst ein Problem in drei Schritten:

- Teile ein Problem in mehrere Unterprobleme.
- Eroberer jedes einzelne Unterproblem durch rekursive Lösung. Ausnahme sind kleine Unterprobleme, diese werden direkt gelöst.
- Kombiniere die Lösungen der Teilprobleme zu einer Gesamtlösung.

Quicksort

**Wiederholung**

Einleitung

Verfahren

Korrektheit

Laufzeit

Varianten

## Definition

Divide&Conquer (Teile&Erobere) ist eine auf Rekursion beruhende Algorithmentechnik.

Ein Divide&Conquer-Algorithmus löst ein Problem in drei Schritten:

- ▶ **Teile** ein Problem in mehrere Unterprobleme.
- ▶ **Erobere** jedes einzelne Unterproblem durch rekursive Lösung. Ausnahme sind kleine Unterprobleme, diese werden direkt gelöst.
- ▶ **Kombiniere** die Lösungen der Teilprobleme zu einer Gesamtlösung.

## Definition

Divide&Conquer (Teile&Erobere) ist eine auf Rekursion beruhende Algorithmentechnik.

Ein Divide&Conquer-Algorithmus löst ein Problem in drei Schritten:

- ▶ **Teile** ein Problem in mehrere Unterprobleme.
- ▶ **Erobere** jedes einzelne Unterproblem durch rekursive Lösung. Ausnahme sind kleine Unterprobleme, diese werden direkt gelöst.
- ▶ **Kombiniere** die Lösungen der Teilprobleme zu einer Gesamtlösung.

## Definition

Divide&Conquer (Teile&Erobere) ist eine auf Rekursion beruhende Algorithmentechnik.

Ein Divide&Conquer-Algorithmus löst ein Problem in drei Schritten:

- ▶ **Teile** ein Problem in mehrere Unterprobleme.
- ▶ **Erobere** jedes einzelne Unterproblem durch rekursive Lösung. Ausnahme sind kleine Unterprobleme, diese werden direkt gelöst.
- ▶ **Kombiniere** die Lösungen der Teilprobleme zu einer Gesamtlösung.

# Average-case Laufzeit

- ▶ Betrachte alle Permutationen der  $n$  Eingabezahlen.
- ▶ Berechne für jede Permutation die Laufzeit des Algorithmus bei dieser Permutation.
- ▶ Die Average-case Laufzeit ist dann der Durchschnitt über all diese Laufzeiten.
- ▶ Die Average-case Laufzeit ist die *erwartete Laufzeit* einer zufällig und gleichverteilt gewählten Permutation aus der Menge aller Permutationen der  $n$  Eingabezahlen.



## Average-case Laufzeit

- ▶ Betrachte alle Permutationen der  $n$  Eingabezahlen.
- ▶ Berechne für jede Permutation die Laufzeit des Algorithmus bei dieser Permutation.
- ▶ Die Average-case Laufzeit ist dann der Durchschnitt über all diese Laufzeiten.
- ▶ Die Average-case Laufzeit ist die *erwartete Laufzeit* einer zufällig und gleichverteilt gewählten Permutation aus der Menge aller Permutationen der  $n$  Eingabezahlen.

# Average-case Laufzeit

- ▶ Betrachte alle Permutationen der  $n$  Eingabezahlen.
- ▶ Berechne für jede Permutation die Laufzeit des Algorithmus bei dieser Permutation.
- ▶ Die Average-case Laufzeit ist dann der Durchschnitt über all diese Laufzeiten.
- ▶ Die Average-case Laufzeit ist die *erwartete Laufzeit* einer zufällig und gleichverteilt gewählten Permutation aus der Menge aller Permutationen der  $n$  Eingabezahlen.

## Average-case Laufzeit

- ▶ Betrachte alle Permutationen der  $n$  Eingabezahlen.
- ▶ Berechne für jede Permutation die Laufzeit des Algorithmus bei dieser Permutation.
- ▶ Die Average-case Laufzeit ist dann der Durchschnitt über all diese Laufzeiten.
- ▶ Die Average-case Laufzeit ist die *erwartete Laufzeit* einer zufällig und gleichverteilt gewählten Permutation aus der Menge aller Permutationen der  $n$  Eingabezahlen.

# Quicksort

- ▶ Quicksort ist (wie Merge-Sort) ein auf dem Divide&Conquer-Prinzip beruhender Sortieralgorithmus.
- ▶ Von Quicksort existieren unterschiedliche Varianten, von denen einige in der Praxis besonders effizient sind.
- ▶ Die worst-case Laufzeit von Quicksort ist  $\Theta(n^2)$ .
- ▶ Die durchschnittliche Laufzeit ist jedoch  $\Theta(n \log n)$ .
- ▶ Eine randomisierte Version von Quicksort besitzt erwartete Laufzeit  $\Theta(n \log n)$ .

# Quicksort

- ▶ Quicksort ist (wie Merge-Sort) ein auf dem Divide&Conquer-Prinzip beruhender Sortieralgorithmus.
- ▶ Von Quicksort existieren unterschiedliche Varianten, von denen einige in der Praxis besonders effizient sind.
- ▶ Die worst-case Laufzeit von Quicksort ist  $\Theta(n^2)$ .
- ▶ Die durchschnittliche Laufzeit ist jedoch  $\Theta(n \log n)$ .
- ▶ Eine randomisierte Version von Quicksort besitzt erwartete Laufzeit  $\Theta(n \log n)$ .

# Quicksort

- ▶ Quicksort ist (wie Merge-Sort) ein auf dem Divide&Conquer-Prinzip beruhender Sortieralgorithmus.
- ▶ Von Quicksort existieren unterschiedliche Varianten, von denen einige in der Praxis besonders effizient sind.
- ▶ Die worst-case Laufzeit von Quicksort ist  $\Theta(n^2)$ .
- ▶ Die durchschnittliche Laufzeit ist jedoch  $\Theta(n \log n)$ .
- ▶ Eine randomisierte Version von Quicksort besitzt erwartete Laufzeit  $\Theta(n \log n)$ .

# Quicksort

- ▶ Quicksort ist (wie Merge-Sort) ein auf dem Divide&Conquer-Prinzip beruhender Sortieralgorithmus.
- ▶ Von Quicksort existieren unterschiedliche Varianten, von denen einige in der Praxis besonders effizient sind.
- ▶ Die worst-case Laufzeit von Quicksort ist  $\Theta(n^2)$ .
- ▶ Die durchschnittliche Laufzeit ist jedoch  $\Theta(n \log n)$ .
- ▶ Eine randomisierte Version von Quicksort besitzt erwartete Laufzeit  $\Theta(n \log n)$ .

# Quicksort

- ▶ Quicksort ist (wie Merge-Sort) ein auf dem Divide&Conquer-Prinzip beruhender Sortieralgorithmus.
- ▶ Von Quicksort existieren unterschiedliche Varianten, von denen einige in der Praxis besonders effizient sind.
- ▶ Die worst-case Laufzeit von Quicksort ist  $\Theta(n^2)$ .
- ▶ Die durchschnittliche Laufzeit ist jedoch  $\Theta(n \log n)$ .
- ▶ Eine randomisierte Version von Quicksort besitzt erwartete Laufzeit  $\Theta(n \log n)$ .



## Eingabe

Ein zu sortierendes Teilarray  $A[p \dots r]$ .

## Teilungsschritt

Berechne einen Index  $q$  mit  $p \leq q \leq r$  und vertausche die Reihenfolge der Elemente in  $A[p \dots r]$  so, dass

- ▶ die Elemente in  $A[p \dots q - 1]$  nicht größer sind als  $A[q]$  und
- ▶ die Elemente in  $A[q + 1 \dots r]$  nicht kleiner sind als  $A[q]$ .

## Eroberungsschritt

Sortiere rekursiv die beiden Teilarrays  $A[p \dots q - 1]$  und  $A[q + 1 \dots r]$ .

## Kombinationsschritt

Entfällt, da nach Eroberungsschritt das Array bereits sortiert ist.

## Eingabe

Ein zu sortierendes Teilarray  $A[p \dots r]$ .

## Teilungsschritt

Berechne einen Index  $q$  mit  $p \leq q \leq r$  und vertausche die Reihenfolge der Elemente in  $A[p \dots r]$  so, dass

- ▶ die Elemente in  $A[p \dots q - 1]$  nicht größer sind als  $A[q]$  und
- ▶ die Elemente in  $A[q + 1 \dots r]$  nicht kleiner sind als  $A[q]$ .

## Eroberungsschritt

Sortiere rekursiv die beiden Teilarrays  $A[p \dots q - 1]$  und  $A[q + 1 \dots r]$ .

## Kombinationsschritt

Entfällt, da nach Eroberungsschritt das Array bereits sortiert ist.

## Eingabe

Ein zu sortierendes Teilarray  $A[p \dots r]$ .

## Teilungsschritt

Berechne einen Index  $q$  mit  $p \leq q \leq r$  und vertausche die Reihenfolge der Elemente in  $A[p \dots r]$  so, dass

- ▶ die Elemente in  $A[p \dots q - 1]$  nicht größer sind als  $A[q]$  und
- ▶ die Elemente in  $A[q + 1 \dots r]$  nicht kleiner sind als  $A[q]$ .

## Eroberungsschritt

Sortiere rekursiv die beiden Teilarrays  $A[p \dots q - 1]$  und  $A[q + 1 \dots r]$ .

## Kombinationsschritt

Entfällt, da nach Eroberungsschritt das Array bereits sortiert ist.

## Eingabe

Ein zu sortierendes Teilarray  $A[p \dots r]$ .

## Teilungsschritt

Berechne einen Index  $q$  mit  $p \leq q \leq r$  und vertausche die Reihenfolge der Elemente in  $A[p \dots r]$  so, dass

- ▶ die Elemente in  $A[p \dots q - 1]$  nicht größer sind als  $A[q]$  und
- ▶ die Elemente in  $A[q + 1 \dots r]$  nicht kleiner sind als  $A[q]$ .

## Eroberungsschritt

Sortiere rekursiv die beiden Teilarrays  $A[p \dots q - 1]$  und  $A[q + 1 \dots r]$ .

## Kombinationsschritt

Entfällt, da nach Eroberungsschritt das Array bereits sortiert ist.

```
1 Algorithm quicksort( $A, p, r$ )
2   if  $p < r$  then
3      $q \leftarrow$  partition( $A, p, r$ )
4     quicksort( $A, p, q - 1$ )
5     quicksort( $A, q + 1, r$ )
```

Quicksort

Wiederholung

Einleitung

**Verfahren**

Korrektheit

Laufzeit

Varianten

- ▶ Die partition-Prozedur ordnet die Elemente *in place*.
- ▶ Aufruf, um Array  $A$  zu sortieren: quicksort( $A, 1, A.length$ )

```
1 Algorithm quicksort( $A, p, r$ )
2   if  $p < r$  then
3      $q \leftarrow$  partition( $A, p, r$ )
4     quicksort( $A, p, q - 1$ )
5     quicksort( $A, q + 1, r$ )
```

```
1 Algorithm partition( $A, p, r$ )
2    $x \leftarrow A[r]$ 
3    $i \leftarrow p - 1$ 
4   for  $j \leftarrow p$  to  $r - 1$  do
5     if  $A[j] \leq x$  then
6        $i \leftarrow i + 1$ 
7        $A[i] \leftrightarrow A[j]$ 
8    $A[i + 1] \leftrightarrow A[r]$ 
9   return  $i + 1$ 
```

- ▶ Die partition-Prozedur ordnet die Elemente *in place*.
- ▶ Aufruf, um Array  $A$  zu sortieren: quicksort( $A, 1, A.length$ )

Quicksort

Wiederholung

Einleitung

**Verfahren**

Korrektheit

Laufzeit

Varianten

```
1 Algorithm quicksort( $A, p, r$ )
2   if  $p < r$  then
3      $q \leftarrow$  partition( $A, p, r$ )
4     quicksort( $A, p, q - 1$ )
5     quicksort( $A, q + 1, r$ )
```

```
1 Algorithm partition( $A, p, r$ )
2    $x \leftarrow A[r]$ 
3    $i \leftarrow p - 1$ 
4   for  $j \leftarrow p$  to  $r - 1$  do
5     if  $A[j] \leq x$  then
6        $i \leftarrow i + 1$ 
7        $A[i] \leftrightarrow A[j]$ 
8    $A[i + 1] \leftrightarrow A[r]$ 
9   return  $i + 1$ 
```

- ▶ Die partition-Prozedur ordnet die Elemente *in place*.
- ▶ Aufruf, um Array  $A$  zu sortieren: quicksort( $A, 1, A.length$ )

```
1 Algorithm quicksort( $A, p, r$ )
2   if  $p < r$  then
3      $q \leftarrow$  partition( $A, p, r$ )
4     quicksort( $A, p, q - 1$ )
5     quicksort( $A, q + 1, r$ )
```

```
1 Algorithm partition( $A, p, r$ )
2    $x \leftarrow A[r]$ 
3    $i \leftarrow p - 1$ 
4   for  $j \leftarrow p$  to  $r - 1$  do
5     if  $A[j] \leq x$  then
6        $i \leftarrow i + 1$ 
7        $A[i] \leftrightarrow A[j]$ 
8    $A[i + 1] \leftrightarrow A[r]$ 
9   return  $i + 1$ 
```

- ▶ Die partition-Prozedur ordnet die Elemente *in place*.
- ▶ Aufruf, um Array  $A$  zu sortieren: quicksort( $A, 1, A.length$ )



```
1 Algorithm partition( $A, p, r$ )
2    $x \leftarrow A[r]$ 
3    $i \leftarrow p - 1$ 
4   for  $j \leftarrow p$  to  $r - 1$  do
5     if  $A[j] \leq x$  then
6        $i \leftarrow i + 1$ 
7        $A[i] \leftrightarrow A[j]$ 
8    $A[i + 1] \leftrightarrow A[r]$ 
9   return  $i + 1$ 
```

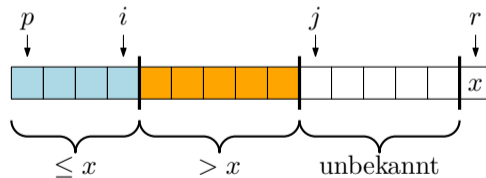
- ▶ Das Element  $x = A[r]$  wird als *Pivot*-Element verwendet.
- ▶ Der Algorithmus teilt das Array in vier (möglicherweise leere) Teilbereiche.
- ▶ Wir betrachten die Schleife in Zeilen 4 bis 7.

```
1 Algorithm partition( $A, p, r$ )
2    $x \leftarrow A[r]$ 
3    $i \leftarrow p - 1$ 
4   for  $j \leftarrow p$  to  $r - 1$  do
5     if  $A[j] \leq x$  then
6        $i \leftarrow i + 1$ 
7        $A[i] \leftrightarrow A[j]$ 
8    $A[i + 1] \leftrightarrow A[r]$ 
9   return  $i + 1$ 
```

- ▶ Das Element  $x = A[r]$  wird als *Pivot*-Element verwendet.
- ▶ Der Algorithmus teilt das Array in vier (möglicherweise leere) Teilbereiche.
- ▶ Wir betrachten die Schleife in Zeilen 4 bis 7.

```
1 Algorithm partition( $A, p, r$ )  
2    $x \leftarrow A[r]$   
3    $i \leftarrow p - 1$   
4   for  $j \leftarrow p$  to  $r - 1$  do  
5     if  $A[j] \leq x$  then  
6        $i \leftarrow i + 1$   
7        $A[i] \leftrightarrow A[j]$   
8    $A[i + 1] \leftrightarrow A[r]$   
9   return  $i + 1$ 
```

- ▶ Das Element  $x = A[r]$  wird als *Pivot*-Element verwendet.
- ▶ Der Algorithmus teilt das Array in vier (möglicherweise leere) Teilbereiche.
- ▶ Wir betrachten die Schleife in Zeilen 4 bis 7.



1 **Algorithm** partition( $A, p, r$ )

2      $x \leftarrow A[r]$

3      $i \leftarrow p - 1$

4     **for**  $j \leftarrow p$  **to**  $r - 1$  **do**

5         **if**  $A[j] \leq x$  **then**

6              $i \leftarrow i + 1$

7              $A[i] \leftrightarrow A[j]$

8      $A[i + 1] \leftrightarrow A[r]$

9     **return**  $i + 1$

- ▶ Das Element  $x = A[r]$  wird als *Pivot*-Element verwendet.
- ▶ Der Algorithmus teilt das Array in vier (möglicherweise leere) Teilbereiche.
- ▶ Wir betrachten die Schleife in Zeilen 4 bis 7.

Quicksort

Wiederholung

Einleitung

Verfahren

**Korrektheit**

Laufzeit

Varianten

```
1 Algorithm partition( $A, p, r$ )
2    $x \leftarrow A[r]$ 
3    $i \leftarrow p - 1$ 
4   for  $j \leftarrow p$  to  $r - 1$  do
5     if  $A[j] \leq x$  then
6        $i \leftarrow i + 1$ 
7        $A[i] \leftrightarrow A[j]$ 
8    $A[i + 1] \leftrightarrow A[r]$ 
9   return  $i + 1$ 
```

## Schleifeninvariante

Vor Durchlauf der Schleife in Zeilen 4 – 7 mit Index  $j$  gilt für jeden Index  $k$ :

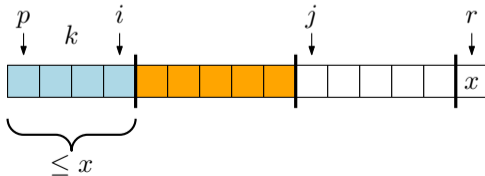
1. Falls  $p \leq k \leq i$ , dann ist  $A[k] \leq x$ .
2. Falls  $i + 1 \leq k \leq j - 1$ , dann ist  $A[k] > x$ .
3. Falls  $k = r$ , dann ist  $A[k] = x$ .

```
1 Algorithm partition( $A, p, r$ )
2    $x \leftarrow A[r]$ 
3    $i \leftarrow p - 1$ 
4   for  $j \leftarrow p$  to  $r - 1$  do
5     if  $A[j] \leq x$  then
6        $i \leftarrow i + 1$ 
7        $A[i] \leftrightarrow A[j]$ 
8    $A[i + 1] \leftrightarrow A[r]$ 
9   return  $i + 1$ 
```

## Schleifeninvariante

Vor Durchlauf der Schleife in Zeilen 4 – 7 mit Index  $j$  gilt für jeden Index  $k$ :

1. Falls  $p \leq k \leq i$ , dann ist  $A[k] \leq x$ .
2. Falls  $i + 1 \leq k \leq j - 1$ , dann ist  $A[k] > x$ .
3. Falls  $k = r$ , dann ist  $A[k] = x$ .

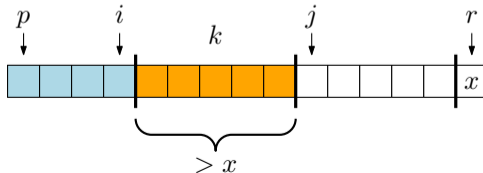


```
1 Algorithm partition( $A, p, r$ )
2    $x \leftarrow A[r]$ 
3    $i \leftarrow p - 1$ 
4   for  $j \leftarrow p$  to  $r - 1$  do
5     if  $A[j] \leq x$  then
6        $i \leftarrow i + 1$ 
7        $A[i] \leftrightarrow A[j]$ 
8    $A[i + 1] \leftrightarrow A[r]$ 
9   return  $i + 1$ 
```

## Schleifeninvariante

Vor Durchlauf der Schleife in Zeilen 4 – 7 mit Index  $j$  gilt für jeden Index  $k$ :

1. Falls  $p \leq k \leq i$ , dann ist  $A[k] \leq x$ .
2. Falls  $i + 1 \leq k \leq j - 1$ , dann ist  $A[k] > x$ .
3. Falls  $k = r$ , dann ist  $A[k] = x$ .

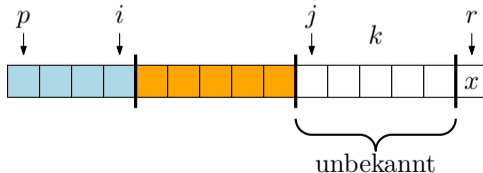


```
1 Algorithm partition( $A, p, r$ )
2    $x \leftarrow A[r]$ 
3    $i \leftarrow p - 1$ 
4   for  $j \leftarrow p$  to  $r - 1$  do
5     if  $A[j] \leq x$  then
6        $i \leftarrow i + 1$ 
7        $A[i] \leftrightarrow A[j]$ 
8    $A[i + 1] \leftrightarrow A[r]$ 
9   return  $i + 1$ 
```

## Schleifeninvariante

Vor Durchlauf der Schleife in Zeilen 4 – 7 mit Index  $j$  gilt für jeden Index  $k$ :

1. Falls  $p \leq k \leq i$ , dann ist  $A[k] \leq x$ .
2. Falls  $i + 1 \leq k \leq j - 1$ , dann ist  $A[k] > x$ .
3. Falls  $k = r$ , dann ist  $A[k] = x$ .



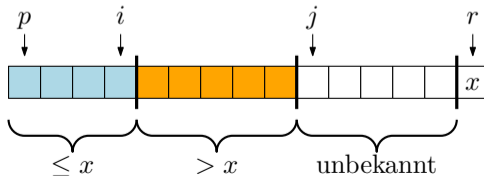


```
1 Algorithm partition( $A, p, r$ )
2    $x \leftarrow A[r]$ 
3    $i \leftarrow p - 1$ 
4   for  $j \leftarrow p$  to  $r - 1$  do
5     if  $A[j] \leq x$  then
6        $i \leftarrow i + 1$ 
7        $A[i] \leftrightarrow A[j]$ 
8    $A[i + 1] \leftrightarrow A[r]$ 
9   return  $i + 1$ 
```

## Schleifeninvariante

Vor Durchlauf der Schleife in Zeilen 4 – 7 mit Index  $j$  gilt für jeden Index  $k$ :

1. Falls  $p \leq k \leq i$ , dann ist  $A[k] \leq x$ .
2. Falls  $i + 1 \leq k \leq j - 1$ , dann ist  $A[k] > x$ .
3. Falls  $k = r$ , dann ist  $A[k] = x$ .



## Initialisierung

Vor dem ersten Schleifendurchlauf gilt  $i = p - 1$  und  $j = p$ . Daher gibt es in diesem Fall keine Indizes zwischen  $p$  und  $i$  (1. Bedingung) bzw. zwischen  $i + 1$  und  $j - 1$  (2. Bedingung). Die erste Zeile sorgt dafür, dass die dritte Bedingung ebenfalls erfüllt ist.

## Initialisierung

Vor dem ersten Schleifendurchlauf gilt  $i = p - 1$  und  $j = p$ . Daher gibt es in diesem Fall keine Indizes zwischen  $p$  und  $i$  (1. Bedingung) bzw. zwischen  $i + 1$  und  $j - 1$  (2. Bedingung). Die erste Zeile sorgt dafür, dass die dritte Bedingung ebenfalls erfüllt ist.

## Erhaltung

Wir unterscheiden zwei Fälle:

1.  $A[j] > x$

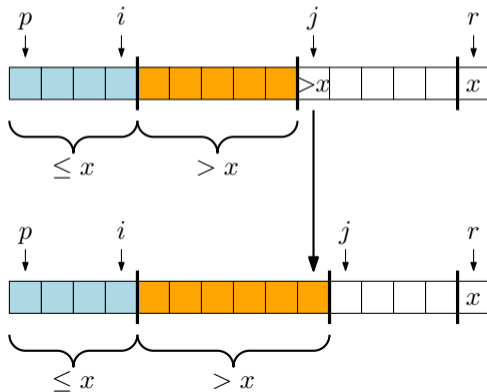
2.  $A[j] \leq x$

Fall 1:  $A[j] > x$ 

Erhaltung, Fall 1

$$A[j] > x$$

```
4 for  $j \leftarrow p$  to  $r - 1$  do
5   if  $A[j] \leq x$  then
6      $i \leftarrow i + 1$ 
7      $A[i] \leftrightarrow A[j]$ 
```



## Initialisierung

Vor dem ersten Schleifendurchlauf gilt  $i = p - 1$  und  $j = p$ . Daher gibt es in diesem Fall keine Indizes zwischen  $p$  und  $i$  (1. Bedingung) bzw. zwischen  $i + 1$  und  $j - 1$  (2. Bedingung). Die erste Zeile sorgt dafür, dass die dritte Bedingung ebenfalls erfüllt ist.

## Erhaltung

Wir unterscheiden zwei Fälle:

1.  $A[j] > x$

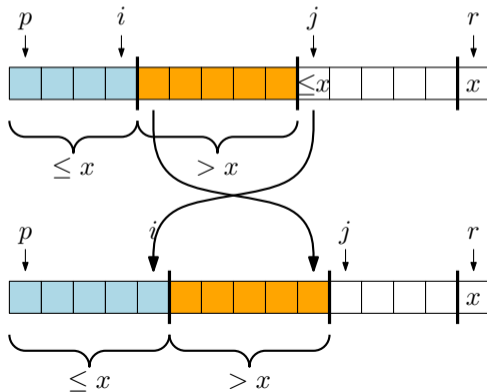
2.  $A[j] \leq x$

Fall 2:  $A[j] \leq x$ 

## Erhaltung, Fall 2

$$A[j] \leq x$$

```
4 for  $j \leftarrow p$  to  $r - 1$  do
5   if  $A[j] \leq x$  then
6      $i \leftarrow i + 1$ 
7      $A[i] \leftrightarrow A[j]$ 
```



## Initialisierung

Vor dem ersten Schleifendurchlauf gilt  $i = p - 1$  und  $j = p$ . Daher gibt es in diesem Fall keine Indizes zwischen  $p$  und  $i$  (1. Bedingung) bzw. zwischen  $i + 1$  und  $j - 1$  (2. Bedingung). Die erste Zeile sorgt dafür, dass die dritte Bedingung ebenfalls erfüllt ist.

## Erhaltung

Wir unterscheiden zwei Fälle:

1.  $A[j] > x$

2.  $A[j] \leq x$

## Terminierung

Es gilt  $j = r$  und alle Elemente des Arrays wurden mit  $x$  verglichen. Zeile 8 stellt nun sicher, dass  $x$  zwischen die Elemente kleiner gleich  $x$  und die Elemente größer als  $x$  plaziert wird. Damit genügt die von Partition berechnete Aufteilung immer den Anforderungen von Quicksort.

1 **Algorithm** partition( $A, p, r$ )

2      $x \leftarrow A[r]$

3      $i \leftarrow p - 1$

4     **for**  $j \leftarrow p$  **to**  $r - 1$  **do**

5         **if**  $A[j] \leq x$  **then**

6              $i \leftarrow i + 1$

7              $A[i] \leftrightarrow A[j]$

8      $A[i + 1] \leftrightarrow A[r]$

9     **return**  $i + 1$

▶ Pro Zeile konstante Zeit.

▶ Die Schleife in Zeilen 4 – 7 wird  
 $n = (r - p)$  mal durchlaufen.

Quicksort

Wiederholung

Einleitung

Verfahren

Korrektheit

**Laufzeit**

Varianten



```
1 Algorithm partition( $A, p, r$ )
2    $x \leftarrow A[r]$ 
3    $i \leftarrow p - 1$ 
4   for  $j \leftarrow p$  to  $r - 1$  do
5     if  $A[j] \leq x$  then
6        $i \leftarrow i + 1$ 
7        $A[i] \leftrightarrow A[j]$ 
8    $A[i + 1] \leftrightarrow A[r]$ 
9   return  $i + 1$ 
```

- ▶ Pro Zeile konstante Zeit.
- ▶ Die Schleife in Zeilen 4 – 7 wird  $n = (r - p)$  mal durchlaufen.

```
1 Algorithm partition( $A, p, r$ )
2    $x \leftarrow A[r]$ 
3    $i \leftarrow p - 1$ 
4   for  $j \leftarrow p$  to  $r - 1$  do
5     if  $A[j] \leq x$  then
6        $i \leftarrow i + 1$ 
7        $A[i] \leftrightarrow A[j]$ 
8    $A[i + 1] \leftrightarrow A[r]$ 
9   return  $i + 1$ 
```

- ▶ Pro Zeile konstante Zeit.
- ▶ Die Schleife in Zeilen 4 – 7 wird  $n = (r - p)$  mal durchlaufen.

1 **Algorithm** partition( $A, p, r$ )

2      $x \leftarrow A[r]$

3      $i \leftarrow p - 1$

4     **for**  $j \leftarrow p$  **to**  $r - 1$  **do**

5         **if**  $A[j] \leq x$  **then**

6              $i \leftarrow i + 1$

7              $A[i] \leftrightarrow A[j]$

8      $A[i + 1] \leftrightarrow A[r]$

9     **return**  $i + 1$

► Pro Zeile konstante Zeit.

► Die Schleife in Zeilen 4 – 7 wird  
 $n = (r - p)$  mal durchlaufen.

Quicksort

Wiederholung

Einleitung

Verfahren

Korrektheit

**Laufzeit**

Varianten

## Satz

*Partition hat Laufzeit  $\Theta(n)$  bei Eingabe eines Teilarrays mit  $n$  Elementen.*

## Satz

*Es gibt ein  $c > 0$ , sodass für alle  $n$  und alle Eingaben der Größe  $n$  Quicksort mindestens Laufzeit  $c \cdot n \cdot \log n$  besitzt.*

Quicksort

Wiederholung

Einleitung

Verfahren

Korrektheit

**Laufzeit**

Varianten

## Satz

*Es gibt ein  $c > 0$ , sodass für alle  $n$  und alle Eingaben der Größe  $n$  Quicksort mindestens Laufzeit  $c \cdot n \cdot \log n$  besitzt.*

## Satz

*Quicksort besitzt worst-case Laufzeit  $\Theta(n^2)$ .*

Quicksort

Wiederholung

Einleitung

Verfahren

Korrektheit

**Laufzeit**

Varianten

## Satz

*Es gibt ein  $c > 0$ , sodass für alle  $n$  und alle Eingaben der Größe  $n$  Quicksort mindestens Laufzeit  $c \cdot n \cdot \log n$  besitzt.*

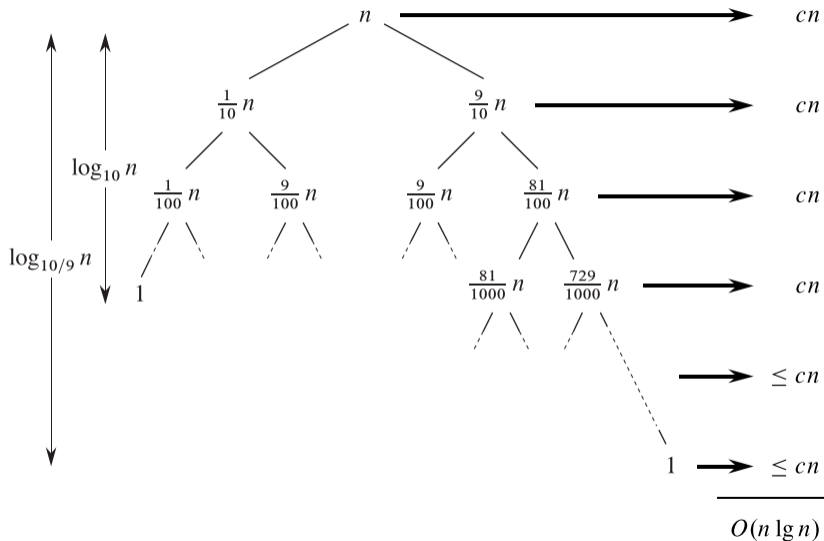
## Satz

*Quicksort besitzt worst-case Laufzeit  $\Theta(n^2)$ .*

## Satz

*Quicksort besitzt average-case Laufzeit  $O(n \log n)$ .*

# Balanzierte Partitionierung



# Überlegung zum Average-case

- ▶ Der Großteil der Partitionierungen (ca. 80%) ist besser balanziert als 9 : 1.
- ▶ Annahme: Gute und schlechte Aufteilungen wechseln sich im Baum ab.
- ▶ Der Aufwand für eine schlechte und anschließend eine gute Partitionierung ist (asymptotisch) nicht größer als für eine gute Partitionierung.
- ▶ Wenn also immer gute und schlechte Partitionierungen sich abwechseln, ist die gesamte Laufzeit trotzdem  $O(n \log n)$ !

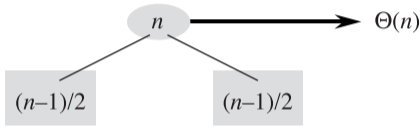


# Überlegung zum Average-case

- ▶ Der Großteil der Partitionierungen (ca. 80%) ist besser balanziert als 9 : 1.
- ▶ Annahme: Gute und schlechte Aufteilungen wechseln sich im Baum ab.
- ▶ Der Aufwand für eine schlechte und anschließend eine gute Partitionierung ist (asymptotisch) nicht größer als für eine gute Partitionierung.
- ▶ Wenn also immer gute und schlechte Partitionierungen sich abwechseln, ist die gesamte Laufzeit trotzdem  $O(n \log n)$ !

# Überlegung zum Average-case

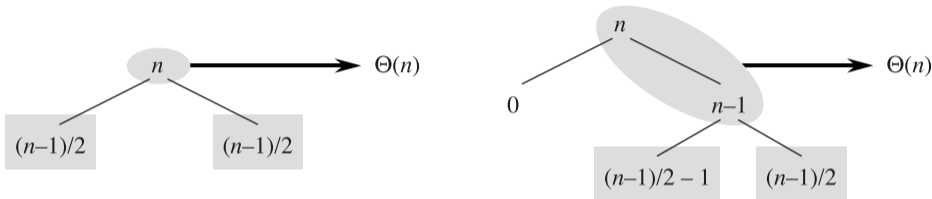
- ▶ Der Großteil der Partitionierungen (ca. 80%) ist besser balanziert als 9 : 1.
- ▶ Annahme: Gute und schlechte Aufteilungen wechseln sich im Baum ab.



- ▶ Der Aufwand für eine schlechte und anschließend eine gute Partitionierung ist (asymptotisch) nicht größer als für eine gute Partitionierung.
- ▶ Wenn also immer gute und schlechte Partitionierungen sich abwechseln, ist die gesamte Laufzeit trotzdem  $O(n \log n)$ !

# Überlegung zum Average-case

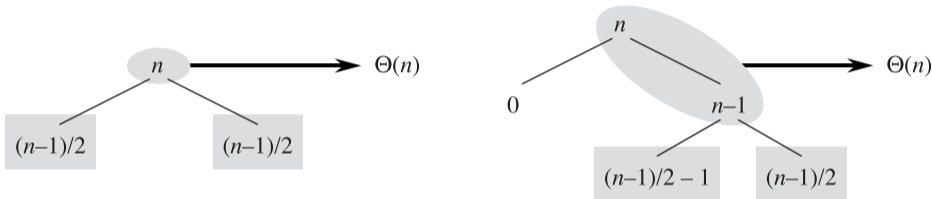
- ▶ Der Großteil der Partitionierungen (ca. 80%) ist besser balanziert als 9 : 1.
- ▶ Annahme: Gute und schlechte Aufteilungen wechseln sich im Baum ab.



- ▶ Der Aufwand für eine schlechte und anschließend eine gute Partitionierung ist (asymptotisch) nicht größer als für eine gute Partitionierung.
- ▶ Wenn also immer gute und schlechte Partitionierungen sich abwechseln, ist die gesamte Laufzeit trotzdem  $O(n \log n)$ !

# Überlegung zum Average-case

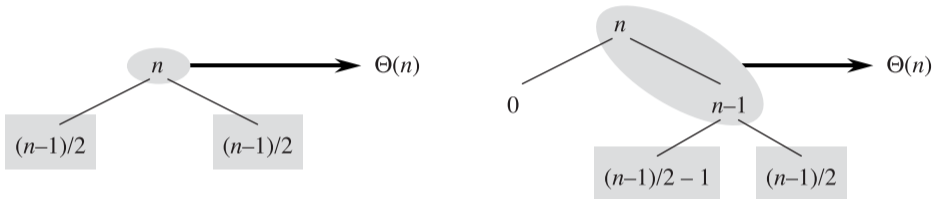
- ▶ Der Großteil der Partitionierungen (ca. 80%) ist besser balanziert als 9 : 1.
- ▶ Annahme: Gute und schlechte Aufteilungen wechseln sich im Baum ab.



- ▶ Der Aufwand für eine schlechte und anschließend eine gute Partitionierung ist (asymptotisch) nicht größer als für eine gute Partitionierung.
- ▶ Wenn also immer gute und schlechte Partitionierungen sich abwechseln, ist die gesamte Laufzeit trotzdem  $O(n \log n)$ !

# Überlegung zum Average-case

- ▶ Der Großteil der Partitionierungen (ca. 80%) ist besser balanciert als 9 : 1.
- ▶ Annahme: Gute und schlechte Aufteilungen wechseln sich im Baum ab.



- ▶ Der Aufwand für eine schlechte und anschließend eine gute Partitionierung ist (asymptotisch) nicht größer als für eine gute Partitionierung.
- ▶ Wenn also immer gute und schlechte Partitionierungen sich abwechseln, ist die gesamte Laufzeit trotzdem  $O(n \log n)$ !

# Randomisierung

- ▶ Schlechte Eingaben für Quicksort können durch Randomisierung vermieden werden, d.h. der Algorithmus wirft gelegentlich eine Münze, um sein weiteres Vorgehen zu bestimmen.
- ▶ Worst-case Laufzeit bei ungünstigen Münzwürfen immer noch  $\Theta(n^2)$ .
- ▶ Es gibt keine schlechten Eingaben, bei denen Quicksort bei allen Münzwürfen Laufzeit  $\Theta(n^2)$  besitzt.
- ▶ Analyse der erwarteten Laufzeit, wobei Erwartungswert über Münzwürfe genommen wird. Die erwartete Laufzeit ist  $\Theta(n \log n)$ .

# Randomisierung

```
1 Algorithm randomized_quicksort( $A, p, r$ )
2   if  $p < r$  then
3      $q \leftarrow$  randomized_partition( $A, p, r$ )
4     randomized_quicksort( $A, p, q - 1$ )
5     randomized_quicksort( $A, q + 1, r$ )
```

- Hierbei ist  $\text{random}(p, r)$  eine Funktion, die zufällig einen Wert aus  $[p \dots r]$  wählt. Dabei gilt für alle  $i \in [p \dots r]$

$$\Pr[\text{random}(p, r) = i] = \frac{1}{r - p + 1} .$$

```
1 Algorithm randomized_quicksort( $A, p, r$ )
2   if  $p < r$  then
3      $q \leftarrow$  randomized_partition( $A, p, r$ )
4     randomized_quicksort( $A, p, q - 1$ )
5     randomized_quicksort( $A, q + 1, r$ )
```

```
1 Algorithm randomized_partition( $A, p, r$ )
2    $i \leftarrow$  random( $p, r$ )
3    $A[r] \leftrightarrow A[i]$ 
4   return partition( $A, p, r$ )
```

- Hierbei ist  $\text{random}(p, r)$  eine Funktion, die zufällig einen Wert aus  $[p \dots r]$  wählt. Dabei gilt für alle  $i \in [p \dots r]$

$$\Pr[\text{random}(p, r) = i] = \frac{1}{r - p + 1} .$$



```
1 Algorithm randomized_quicksort( $A, p, r$ )
2   if  $p < r$  then
3      $q \leftarrow$  randomized_partition( $A, p, r$ )
4     randomized_quicksort( $A, p, q - 1$ )
5     randomized_quicksort( $A, q + 1, r$ )
```

```
1 Algorithm randomized_partition( $A, p, r$ )
2    $i \leftarrow$  random( $p, r$ )
3    $A[r] \leftrightarrow A[i]$ 
4   return partition( $A, p, r$ )
```

- Hierbei ist  $\text{random}(p, r)$  eine Funktion, die zufällig einen Wert aus  $[p \dots r]$  wählt. Dabei gilt für alle  $i \in [p \dots r]$

$$\Pr[\text{random}(p, r) = i] = \frac{1}{r - p + 1} .$$

# Randomisierung

- ▶ Schlechte Eingaben für Quicksort können durch Randomisierung vermieden werden, d.h. der Algorithmus wirft gelegentlich eine Münze, um sein weiteres Vorgehen zu bestimmen.
- ▶ Worst-case Laufzeit bei ungünstigen Münzwürfen immer noch  $\Theta(n^2)$ .
- ▶ Es gibt keine schlechten Eingaben, bei denen Quicksort bei allen Münzwürfen Laufzeit  $\Theta(n^2)$  besitzt.
- ▶ Analyse der erwarteten Laufzeit, wobei Erwartungswert über Münzwürfe genommen wird. Die erwartete Laufzeit ist  $\Theta(n \log n)$ .

# Randomisierung

- ▶ Schlechte Eingaben für Quicksort können durch Randomisierung vermieden werden, d.h. der Algorithmus wirft gelegentlich eine Münze, um sein weiteres Vorgehen zu bestimmen.
- ▶ Worst-case Laufzeit bei ungünstigen Münzwürfen immer noch  $\Theta(n^2)$ .
- ▶ Es gibt keine schlechten Eingaben, bei denen Quicksort bei allen Münzwürfen Laufzeit  $\Theta(n^2)$  besitzt.
- ▶ Analyse der erwarteten Laufzeit, wobei Erwartungswert über Münzwürfe genommen wird. Die erwartete Laufzeit ist  $\Theta(n \log n)$ .

# Randomisierung

- ▶ Schlechte Eingaben für Quicksort können durch Randomisierung vermieden werden, d.h. der Algorithmus wirft gelegentlich eine Münze, um sein weiteres Vorgehen zu bestimmen.
- ▶ Worst-case Laufzeit bei ungünstigen Münzwürfen immer noch  $\Theta(n^2)$ .
- ▶ Es gibt keine schlechten Eingaben, bei denen Quicksort bei allen Münzwürfen Laufzeit  $\Theta(n^2)$  besitzt.
- ▶ Analyse der erwarteten Laufzeit, wobei Erwartungswert über Münzwürfe genommen wird. Die erwartete Laufzeit ist  $\Theta(n \log n)$ .

# Randomisierung

- ▶ Schlechte Eingaben für Quicksort können durch Randomisierung vermieden werden, d.h. der Algorithmus wirft gelegentlich eine Münze, um sein weiteres Vorgehen zu bestimmen.
- ▶ Worst-case Laufzeit bei ungünstigen Münzwürfen immer noch  $\Theta(n^2)$ .
- ▶ Es gibt keine schlechten Eingaben, bei denen Quicksort bei allen Münzwürfen Laufzeit  $\Theta(n^2)$  besitzt.
- ▶ Analyse der erwarteten Laufzeit, wobei Erwartungswert über Münzwürfe genommen wird. Die erwartete Laufzeit ist  $\Theta(n \log n)$ .

## Satz

*Die erwartete Laufzeit von Randomized-Quicksort ist  $\Theta(n \log n)$ . Dabei ist der Erwartungswert über die Zufallsexperimente in Randomized-Partition genommen.*

# Randomisierung

- ▶ Schlechte Eingaben für Quicksort können durch Randomisierung vermieden werden, d.h. der Algorithmus wirft gelegentlich eine Münze, um sein weiteres Vorgehen zu bestimmen.
- ▶ Worst-case Laufzeit bei ungünstigen Münzwürfen immer noch  $\Theta(n^2)$ .
- ▶ Es gibt keine schlechten Eingaben, bei denen Quicksort bei allen Münzwürfen Laufzeit  $\Theta(n^2)$  besitzt.
- ▶ Analyse der erwarteten Laufzeit, wobei Erwartungswert über Münzwürfe genommen wird. Die erwartete Laufzeit ist  $\Theta(n \log n)$ .

## Satz

*Die erwartete Laufzeit von Randomized-Quicksort ist  $\Theta(n \log n)$ . Dabei ist der Erwartungswert über die Zufallsexperimente in Randomized-Partition genommen.*

## Lemma

*Sei  $X$  die Anzahl der Vergleichsoperationen, die während der gesamten Ausführung von Quicksort durchgeführt werden. Dann ist die Laufzeit von Quicksort  $O(n + X)$ .*

# Median Quicksort

```
1 Algorithm median_quicksort( $A, p, r$ )
2   if  $p < r$  then
3      $q \leftarrow$  median_partition( $A, p, r$ )
4     median_quicksort( $A, p, q - 1$ )
5     median_quicksort( $A, q + 1, r$ )
```

# Median Quicksort

```
1 Algorithm median_quicksort( $A, p, r$ )
2   if  $p < r$  then
3      $q \leftarrow$  median_partition( $A, p, r$ )
4     median_quicksort( $A, p, q - 1$ )
5     median_quicksort( $A, q + 1, r$ )
```

```
1 Algorithm median_partition( $A, p, r$ )
2    $i \leftarrow$  median( $A, p, \lfloor \frac{p+r}{2} \rfloor, r$ )
3    $A[r] \leftrightarrow A[i]$ 
4   return partition( $A, p, r$ )
```



# Median Quicksort

```
1 Algorithm median_quicksort( $A, p, r$ )
2   if  $p < r$  then
3      $q \leftarrow$  median_partition( $A, p, r$ )
4     median_quicksort( $A, p, q - 1$ )
5     median_quicksort( $A, q + 1, r$ )
```

```
1 Algorithm median_partition( $A, p, r$ )
2    $i \leftarrow$  median( $A, p, \lfloor \frac{p+r}{2} \rfloor, r$ )
3    $A[r] \leftrightarrow A[i]$ 
4   return partition( $A, p, r$ )
```

```
1 Algorithm median( $A, i, j, k$ )
2   return median of  $A[i], A[j], A[k]$ 
```

# Median Quicksort

- ▶ Verbesserung der Güte von Aufteilungen, indem nicht ein festes Element zur Aufteilung benutzt wird, sondern z.B. das mittlere von drei Elementen.
- ▶ Können etwa drei zufällige Elemente wählen oder  $A[p], A[q], A[r]$  mit  $q = \lfloor \frac{p+r}{2} \rfloor$ .
- ▶ Beide Varianten in der Praxis erfolgreich.
- ▶ Analyse der randomisierten Variante ergibt  $\Theta(n \log n)$  erwartete Laufzeit.

# Median Quicksort

- ▶ Verbesserung der Güte von Aufteilungen, indem nicht ein festes Element zur Aufteilung benutzt wird, sondern z.B. das mittlere von drei Elementen.
- ▶ Können etwa drei zufällige Elemente wählen oder  $A[p], A[q], A[r]$  mit  $q = \lfloor \frac{p+r}{2} \rfloor$ .
- ▶ Beide Varianten in der Praxis erfolgreich.
- ▶ Analyse der randomisierten Variante ergibt  $\Theta(n \log n)$  erwartete Laufzeit.

# Median Quicksort

- ▶ Verbesserung der Güte von Aufteilungen, indem nicht ein festes Element zur Aufteilung benutzt wird, sondern z.B. das mittlere von drei Elementen.
- ▶ Können etwa drei zufällige Elemente wählen oder  $A[p], A[q], A[r]$  mit  $q = \lfloor \frac{p+r}{2} \rfloor$ .
- ▶ Beide Varianten in der Praxis erfolgreich.
- ▶ Analyse der randomisierten Variante ergibt  $\Theta(n \log n)$  erwartete Laufzeit.

# Median Quicksort

- ▶ Verbesserung der Güte von Aufteilungen, indem nicht ein festes Element zur Aufteilung benutzt wird, sondern z.B. das mittlere von drei Elementen.
- ▶ Können etwa drei zufällige Elemente wählen oder  $A[p], A[q], A[r]$  mit  $q = \lfloor \frac{p+r}{2} \rfloor$ .
- ▶ Beide Varianten in der Praxis erfolgreich.
- ▶ Analyse der randomisierten Variante ergibt  $\Theta(n \log n)$  erwartete Laufzeit.

# Fragen?

## Quicksort

Wiederholung

Einleitung

Verfahren

Korrektheit

Laufzeit

Varianten